

## Számítási modellek

### 8. előadás

## Membránrendszerek

G. Paun 2000-ben vezette be a később róla elnevezett biológialag inspirált számítási modelljét, a P-rendszereket (membránrendszereket).

Az eukarióta sejtek sejtplazmája több, membránnal határolt sejtalkotót tartalmaz, így belső terekre, ún. régiókra különül. Általánosabban, a többsejtű organizmusok sejtek közötti tere is tekinthető régiónak. A membránok (bizonyos) kémiai molekulák számára átjárhatóak. Az egyes régiókban kémiai reakciók mehetnek végbe, melyek eredményeül kapott (bizonyos) molekulák a régiót határoló membránon áthaladhatnak.

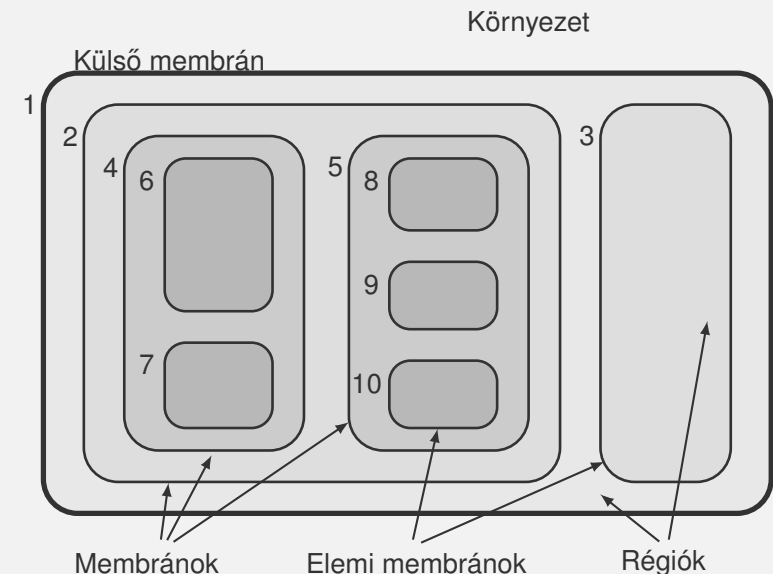
Olyan absztrakt számítási modellt szeretnénk adni, amely alkalmas a molekulák által közvetített sejten belüli és sejtközi információáramlás folyamatának jobb megértésére.

## Membránrendszerek

A membránrendszerek tehát biokémiai folyamatok alapvető törvényszerűségeit szeretnénk modellezni. Ezek közül néhány:

- ▶ Az egyes kémiai reakciókhoz szükséges a reakció bemeneti molekuláinak kellő számú jelenléte a régióban.
- ▶ Ha a megfelelő mennyiségű nyersanyag rendelkezésre áll, a reakció (vagy ha több reakció lehetséges, ezek bármelyike) végbe is megy.
- ▶ Egyszerre több reakció (és/vagy egy reakció többször) is végbemehet ha van mindhez elegendő nyersanyag.
- ▶ Bizonyos reakciókhoz szükséges katalizátor molekulák jelenléte a régióban.
- ▶ A sejtmembránok feloldódhatnak, ilyenkor a régió tartalma az őt övező régióba kerül.
- ▶ ENéha két reakció közül biokémiai okok miatt mindig az egyik hajtódik végre, holott az erőforrások mindkét reakcióhoz rendelkezésre állnának.

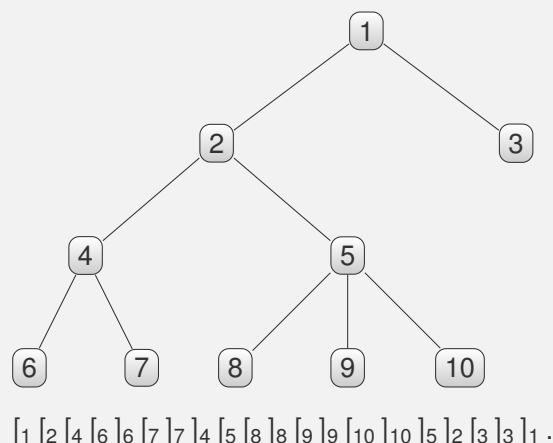
## Membránrendszerek



A membránstruktúra:  $[1 [2 [4 [6 [6 [7 [7 [4 [5 [8 [8 [9 [9 [10 [10 [5 [2 [3 [3] 1]$

## Membránrendszerek

A membránok hierarchiáját fa alakban is ábrázolhatjuk.



## Multihalmazok

### Definíció

Legyen  $O$  egy ábécé. Elemeit **objektumoknak** nevezzük. Egy  $M : O \rightarrow \mathbb{N}$  leképezést az objektumok egy **multihalmazának** nevezünk. Ha  $a \in O$ , akkor  $M(a)$  az a objektum **multiplicitása**.

Egy multihalmaz üres, ha  $\forall a \in O : M(a) = 0$ . Egy  $M$  multihalmazt egy olyan  $w$  szóval reprezentálhatunk, melyre  $\forall a \in O : |w|_a = M(a)$ . Az üres multihalmazt  $\varepsilon$  reprezentálja.

**Észrevétel:**  $aaabab$  és  $a^4b^2$  ugyanazt a multihalmazt reprezentálja.

Legyenek  $M_1, M_2 : O \rightarrow \mathbb{N}$  két multihalmaz, azt mondjuk, hogy  $M_1 \subseteq M_2$ , ha  $\forall a \in O : M_1(a) \leq M_2(a)$ .  $M_1$  és  $M_2$  uniója:  $\forall a \in O : (M_1 \cup M_2)(a) := M_1(a) + M_2(a)$ . Ha  $M_1 \subseteq M_2$ , akkor  $M_1$  és  $M_2$  különbsége:  $\forall a \in O : (M_2 - M_1)(a) := M_2(a) - M_1(a)$ .

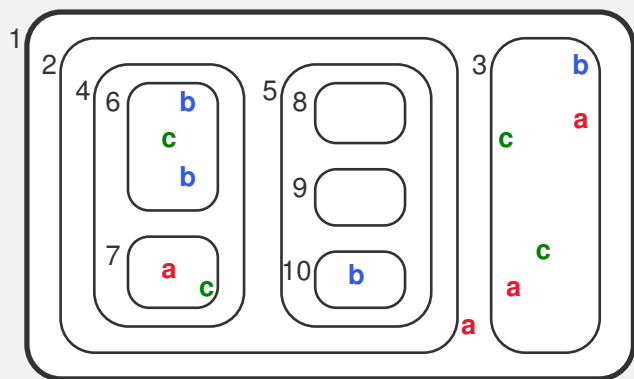
**Példa:**  $b^4c^2 \subseteq a^3b^5c^3$ , de  $a^2b \not\subseteq ab^7c^3$ .

$b^4c^2 \cup a^3b^5c^3 = a^3b^9c^5$ .

$a^3b^5c^3 - b^4c^2 = a^3bc$ , viszont  $ab^7c^3 - a^2b$  nem értelmezett.

## A membránrendszerek konfigurációi

Az egyes régiók objektumok multihalmazait tartalmazhatják.



Az ábrához tartozó konfiguráció:

[1 **a** [2 [4 [6 **bbc**]6]7 **ac**]7]4 [5 [8]8]9]9 [10 **b**]10]5]2 [3 **aabcc**]3]1.

Vagy  $(a, \varepsilon, a^2bc^2, \varepsilon, \varepsilon, b^2c, ac, \varepsilon, \varepsilon, b)$ , ahol az  $i$ . komponens az  $i$ . régió tartalma.

## Evolúciós szabályok

Legyenek  $\{1, \dots, m\}$  a régiók címkéi. Minden régióhoz tartoznak  $u \rightarrow v$  alakú **evolúciós szabályok**, ahol  $u \in O^+$  és  $v \in (O \times \text{TAR})^*$ , ahol  $\text{TAR} = \{\text{here}, \text{out}\} \cup \{\text{in}_j \mid 1 \leq j \leq m\}$ .

Egy  $u \rightarrow v$  evolúciós szabály akkor alkalmazható, ha az  $u$  által reprezentált  $M_1$  multihalmazra és a régió  $M$  tartalmára, ha  $M_1 \subseteq M$  teljesül. A szabály alkalmazása a következőt jelenti:

- ▶ Vegyük azt a konfigurációt, melyre a szabály régiójának tartalma  $M - M_1$ , a többi régió tartalma változatlan.
- ▶  $v$  minden  $(a, \text{tar}) \in O \times \text{TAR}$  betűjére adjuk egy  $a$ -t
  - $\text{tar}=\text{here}$  esetén a régióhoz,
  - $\text{tar}=\text{out}$  esetén a szülő régióhoz (ha gyökér: környezethez),
  - $\text{tar}=\text{in}_j$  esetén a  $j$  címkéjű gyerek régióhoz.

Előfordulhat, hogy in-nek nincs indexe, ilyenkor nemdeterminisztikusan választunk egy gyereket.

## Szabálytípusok

A szabályok kompaktabb reprezentációi:

**Példa:**  $a^2b \rightarrow (a, \text{in})(a, \text{here})(b, \text{here})(b, \text{here})(a, \text{out})(c, \text{out})$  helyett:

$a^2b \rightarrow ab^2(a, \text{in})(ac, \text{out})$  vagy

$a^2b \rightarrow ab^2a_{\text{in}}(ac)_{\text{out}}$

### Definíció

Egy  $u \rightarrow v$  szabály **súlya** alatt  $|u|$ -t értjük.

Az 1 súlyú szabályokat **nemkooperatívoknak**, a legalább kettő súlyú szabályokat **kooperatívoknak** hívjuk.

**Észrevétel:** a szabályok párhuzamos alkalmazása nem okoz konfliktust (amíg a régióban van elég nyersanyag).

## Maximális párhuzamosság

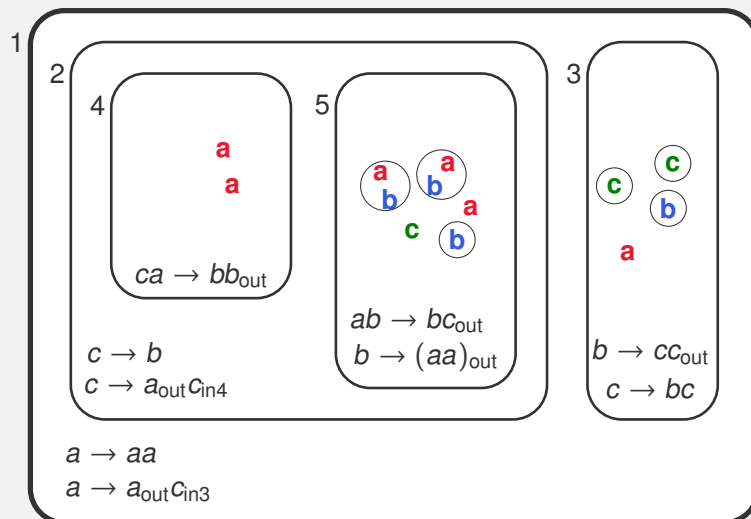
A szabályok alkalmazása **maximális párhuzamossággal**, nemdeterminisztikusan történik, ami a következőket jelenti.

Az evolúció egy lépése alatt azt értjük, hogy minden régióban (nemdeterminisztikusan) kiválasztjuk az adott régióhoz tartozó szabályok egy olyan multihalmazát, hogy a szabálybaloldalak által reprezentált  $M_1, \dots, M_r$  multihalmazokra és a régió  $M$  tartalmára a következő két feltétel teljesül:

- (1)  $\bigcup_{i=1}^r M_i \subseteq M$ , (azaz a kiválasztott szabályok multihalmaza alkalmazható)
- (2) ha  $M'$  a régió egy tetszőleges szabályának baloldala által reprezentált multihalmaz, akkor  $M' \not\subseteq M - \bigcup_{i=1}^r M_i$ . (azaz a kiválasztott szabályokon felül további szabály már nem alkalmazható a régióra)

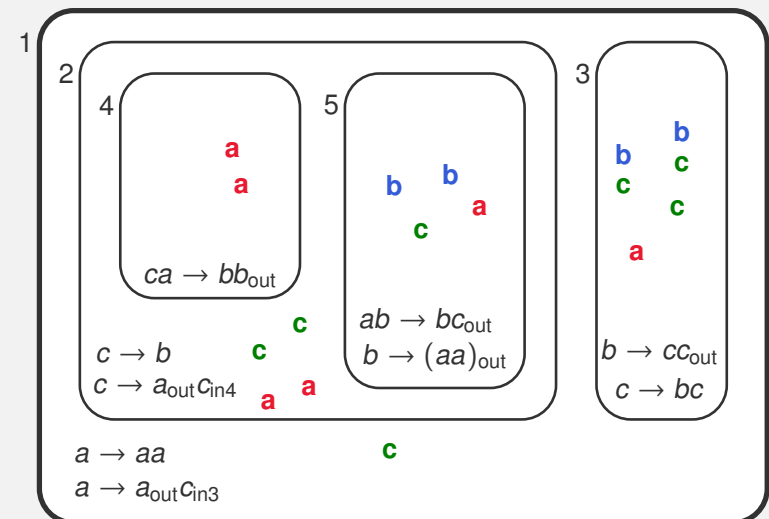
Ezek után minden kiválasztott szabályra párhuzamosan kivonjuk ezen szabályok baloldalát a megfelelő régiókból, majd a szabályok jobboldalán szereplő objektumokat a szabályok utasítása szerinti megfelelő régiókhoz hozzáadjuk.

## Konfigurációátmenet – példa



$(\varepsilon, \varepsilon, abc^2, a^2, a^3b^3c)$

## Konfigurációátmenet – példa



$(\varepsilon, \varepsilon, abc^2, a^2, a^3b^3c) \Rightarrow (c, a^2c^2, ab^2c^3, a^2, ab^2c)$

## Szimbólum-objektum alapú membránrendszer (P rendszer)

### Definíció

A **P-rendszer** egy  $\Pi = \langle O, \mu, \omega_1, \dots, \omega_m, R_1, \dots, R_m, i_o \rangle$ , ahol

- ▶  $O$  egy ábécé (elemeit objektumoknak nevezzük).
- ▶  $\mu$  egy  $m$  membránból álló hierarchikus membránstruktúra. A membránok (és így a régiók is)  $\{1, 2, \dots, m\}$  elemeivel injektív módon vannak címkézve.  $m$ -et  $\Pi$  fokának nevezzük.
- ▶  $\omega_1, \dots, \omega_m$   $O$  feletti multihalmazokat reprezentáló sztringek, ezek rendre az  $1, 2, \dots, m$  címkéjű régióhoz vannak rendelve.
- ▶  $R_i, 1 \leq i \leq m$   $\mu$   $i$ -edik membránjához rendelt  $O$  feletti evolúciós szabályok véges halmaza. A szabályok  $u \rightarrow v$  alakúak,  $u \in O^+$ ,  $v \in (O \times \text{TAR})^*$ , ahol  $\text{TAR} = \{\text{here, out}\} \cup \{\text{in}_j \mid 1 \leq j \leq m\}$ .
- ▶  $i_o \in \{1, 2, \dots, m\}$  egy elemi membrán címkéje (kimeneti membrán)

## A P-rendszer konfigurációi

$C = (v_1, \dots, v_m)$  a  $\Pi = \langle O, \mu, \omega_1, \dots, \omega_m, R_1, \dots, R_m, i_o \rangle$  P-rendszer **konfigurációja**, ha  $v_i \in O^*$  és  $v_i$  az  $i$ -edik régióban lévő objektum-multihalmaz sztring reprezentációja.

$C$  **kezdőkonfiguráció**, ha  $\forall 1 \leq i \leq m$  esetén  $v_i = \omega_i$ . (Az  $i$ -edik régió kezdeti tartalma az  $\omega_i$  által reprezentált multihalmaz.)

**Megállási konfiguráció:** Olyan konfiguráció, melyre nem lehet már evolúciós szabályt alkalmazni.

(Egylépéses) **konfigurációátmenet:**  $C_1 \Rightarrow_{\Pi} C_2$ , ha  $C_1$ -ből egy ütemben megkapható  $C_2$  a fent definiált maximális párhuzamos evolúciós átírással.

A többlépéses **konfigurációátmenet** a szokásos módon definiáluk, a  $\Rightarrow_{\Pi}$  reláció  $\Rightarrow_{\Pi}^*$ -al jelölt reflexív tranzitív lezártjaként.

## A P-rendszer számításának eredménye

A P-rendszer egy **számítása** alatt egy a kezdőkonfigurációból egy megállási konfigurációba történő (többlépéses) konfigurációátmenet-sorozatot értünk

**Észrevétel:** A környezetbe kijutó objektumok a további számítások számára elvesznek, mivel a környezetnek nincsenek szabályai.

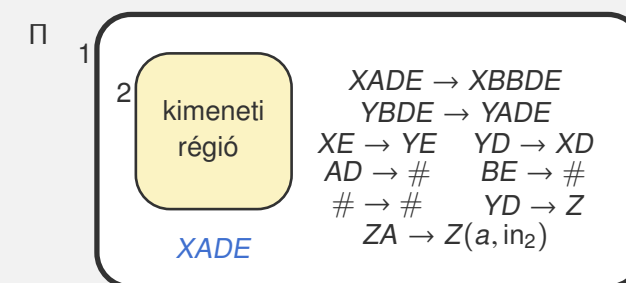
Ha a P-rendszer megállási konfigurációba kerül a **számítás eredménye** a modelltől függően lehet:

- ▶ a kimeneti régióban a megálláskor jelen lévő objektumok száma
- ▶ a kimeneti régióban a megálláskor jelen lévő objektumok vektora. Ha például  $O = \{a, b, c\}$  és 2  $a$ , 5  $b$  és 1  $c$  jutott ki, akkor az eredmény  $(2, 5, 1)$ , míg az előbb 8 lett volna.
- ▶ a rendszert elhagyó objektumok száma
- ▶ a rendszert elhagyó objektumok vektora

A  $\Pi$  által **generált nyelv:** A számítások lehetséges eredményeinek a halmaza. Jelölés:  $N(\Pi)$ .

## A P-rendszer számításának eredménye – példa

Ezt az előadáson rosszul magyaráztam!



A 2-es membrán határolja a kimeneti régiót.

Egy A-ból két A:

$(XADE, \varepsilon) \Rightarrow (XBBDE, \varepsilon) \Rightarrow (YBBDE, \varepsilon) \Rightarrow (YABDE, \varepsilon) \Rightarrow (YAADE, \varepsilon) \Rightarrow (XAADE, \varepsilon)$ .

Az A-k megduplázása, majd kiküldésük a 2-es régióba:

$(XA^m DE, \varepsilon) \Rightarrow^* (XB^{2m} DE, \varepsilon) \Rightarrow (YB^{2m} DE, \varepsilon) \Rightarrow^* (YA^{2m} DE, \varepsilon) \Rightarrow (XA^{2m} DE, \varepsilon) \Rightarrow (YA^{2m} DE, \varepsilon) \Rightarrow (ZA^{2m} E, \varepsilon) \Rightarrow^* (ZE, a^{2m})$ .

## A P-rendszer számításának eredménye – példa

Ezt az előadáson rosszul magyaráztam!

Tehát  $N(\Pi) \supseteq \{2^n \mid n \geq 0\}$ .

# egy „csapdajel”. Mivel # egyedül a  $\# \rightarrow \#$  szabály baloldalán szerepel, ezért #-et ha egyszer behozzuk nem tudunk tőle megszabadulni, ráadásul a  $\# \rightarrow \#$  szabály végtelen ciklusba küldi a membránrendszert, így ilyen számítási ág nem eredményezhet  $N(\Pi)$ -beli szót.

Ha az  $XA^mDE XB^{2m}DE$ -re való átírásánál az  $XE \rightarrow YE$  szabályt még  $A$  jelenléténél alkalmazzánk, akkor a maximális párhuzamosság elve és az  $AD \rightarrow \#$  szabály miatt # bejönne.

Ha az  $YB^{2m}DE YA^{2m}DE$ -re való átírásánál az  $YD \rightarrow Z$  szabályt még  $B$  jelenléténél alkalmazzánk, akkor a maximális párhuzamosság elve és a  $BE \rightarrow \#$  szabály miatt # bejönne.

Tehát csak teljes duplázási ütemek után tudjuk az  $a$ -kat 2-be küldeni, így  $N(\Pi) \subseteq \{2^n \mid n \geq 0\}$ , azaz  $\Pi$  a 2-hatványokat generálja.

## Katalitikus P-rendszerek

### Definíció

$\Pi = \langle O, K, \mu, \omega_1, \dots, \omega_m, R_1, \dots, R_m, i_o \rangle$  **katalitikus P-rendszer** ha

- ▶  $\emptyset \neq K \subset O$  az ún. *katalizátorok* halmaza
- ▶  $\Pi' := \langle O, \mu, \omega_1, \dots, \omega_m, R_1, \dots, R_m, i_o \rangle$  P-rendszer
- ▶  $\Pi$  szabályainak alakja
  - (a) vagy  $a \rightarrow v$  (*nemkooperatív szabályok*),
  - (b) vagy  $ca \rightarrow cv$  (*katalitikus szabályok*),ahol  $c \in K, a \in O \setminus K, v \in (O \setminus K)^*$ .

## A P-rendszerek számítási ereje

### Definíció

$NOP_m(\alpha) = \{A \subseteq \mathbb{N} \mid A = N(\Pi) \text{ valamely } \Pi \text{ } m\text{-edfokú P-rendszerre } \alpha \text{ típusú szabályokkal}\}.$

$\alpha = \text{ncoo}$ : minden szabály nemkooperatív,

$\alpha = \text{cat}$ : a P-rendszer katalitikus

$\alpha = \text{coo}$ : kooperatív szabályok is megengedettek,

$$NOP_*(\alpha) := \bigcup_{m=1}^{\infty} NOP_m(\alpha)$$

## A P-rendszerek számítási ereje

**Jelölés:** Jelölje a NRE, NCS, illetve NCF azon  $A \subseteq \mathbb{N}$  számhalmazok osztályát, melyre  $A$  rendre RE, CS illetve CF-beli.

### Észrevételek:

- ▶  $NOP_m(\alpha) \subseteq NOP_{m+1}(\alpha)$ , minden  $\alpha \in \{\text{coo}, \text{ncoo}, \text{cat}\}$ -ra és  $m \geq 1$ -re.
- ▶  $NOP_m(\text{ncoo}) \subseteq NOP_m(\text{cat}) \subseteq NOP_m(\text{coo})$ , minden  $m \geq 1$ -re.
- ▶  $NOP_*(\text{ncoo}) \subseteq NOP_*(\text{cat}) \subseteq NOP_*(\text{coo})$ .
- ▶  $NOP_*(\text{coo}) \subseteq \text{NRE}$ .

## A P-rendszerek számítási ereje

### Tétel

$\text{NOP}_m(\alpha) = \text{NOP}_*(\alpha)$  minden  $\alpha \in \{\text{coo}, \text{ncoo}, \text{cat}\}$ -ra és  $m \geq 2$ -re.

### Bizonyítás: (vázlat)

Legyen  $\Pi = \langle O, \mu, \omega_1, \dots, \omega_m, R_1, \dots, R_m, i_o \rangle$ , ahol

$R_i = \{r_{i,1}, \dots, r_{i,t_i}\}$  és ha  $\alpha = \text{cat}$ , akkor  $K$  a katalizátorok halmaza.

Konstruálunk egy  $\Pi' = \langle O', [1 \ [i_o]_{i_o}]_1, \omega, \omega_{i_o}, R'_1, R'_{i_o}, i_o \rangle$  2-fokú P-rendszert (ha  $\alpha = \text{cat}$ , akkor  $K'$  katalizátor halmazzal), melyre  $N(\Pi') = N(\Pi)$ .

$$O' := O \cup \{a_i \mid a \in O, 1 \leq i \leq m\}$$

$$K' = \{c_i \mid c \in K, 1 \leq i \leq m\}.$$

$h_i : O^* \rightarrow (O')^*$  homomorfizmus, melyre  $h_i(a) := a_i$  ( $a \in O, 1 \leq i \leq m$ ).

$$\omega := h_1(w_1) \cdots h_{i_o-1}(w_{i_o-1}) w_{i_o} h_{i_o+1}(w_{i_o+1}) \cdots h_m(w_m).$$

## A P-rendszerek számítási ereje

$R'_1 = \{r'_{i,j} : h(u) \rightarrow v' \mid r_{i,j} : u \rightarrow v \in R_i, 1 \leq i \leq m, i \neq i_o\}$ , ahol  $v'$ -t úgy kapjuk, hogy minden  $b \in O$  esetén

- ▶  $(b, \text{here})$ -t  $b_i$ -vel helyettesítjük,
- ▶  $(b, \text{out})$ -ot  $b_j$ -vel helyettesítjük (ahol  $j$  közvetlenül tartalmazza  $i$ -t),
- ▶  $(b, \text{in}_s)$ -t  $b_s$ -sel helyettesítjük (kivéve az  $s = i_o$  esetet, akkor  $b$ -vel).

$R'_{i_o} = \{r'_{i_o,j} : u \rightarrow v' \mid r_{i_o,j} : u \rightarrow v \in R_{i_o}, 1 \leq j \leq t_{i_o}\}$ , ahol  $v'$ -t úgy kapjuk, hogy

- ▶  $(b, \text{here})$  változatlan,
- ▶  $(b, \text{out})$ -ot  $(b_j, \text{out})$ -tal helyettesítjük, ahol  $j$   $i_o$  szülő membránja.

Meggondolható, hogy  $N(\Pi') = N(\Pi)$  és nemkooperatív rendszer képe nemkooperatív, katalitikus képe katalitikus.

## A P-rendszerek számítási ereje

### Tétel

$\text{NOP}_*(\text{ncoo}) = \text{NOP}_m(\text{ncoo}) = \text{NCF}$ , minden  $m \geq 1$ -re.

### Tétel

$\text{NOP}_*(\text{coo}) = \text{NOP}_m(\text{coo}) = \text{NRE}$ , minden  $m \geq 1$ -re.

(Bizonyítások nélkül.)

## Feloldódás

Megengedünk a szabályok között  $a \rightarrow b\delta$  alakú szabályokat, ahol  $\delta$  egy speciális szimbólum. Ha ilyen szabályt alkalmazunk, akkor a membrán feloldódik, a határolt régió tartalma (a szabályok nem!) a párhuzamos szabályalkalmazások után a szülő régióba kerül.

Ilyenkor  $i_o$  nem feltétlenül kell elemi membrán legyen.

Mivel a membránstruktúra változhat, ezért most a konfigurációk első komponense legyen maga az aktuális membránstruktúra, például  $([1 \ [4]_4]_1, a^2b, ca)$

Alternatív jelölés: maradjon az eredeti rendezett  $m$ -es, ahol  $m$  a P-rendszer foka. Az eredeti membránstruktúra hiányzó membránjai helyére írjunk egy speciális szimbólumot, például  $\delta$ -t.

## Feloldásos P-rendszerek számítási ereje

Jelölje  $NOP_m(\alpha, \delta)$  a természetes számok halmazainak családját, amelyeket egy legfeljebb  $m$ -edfokú ( $m \geq 1$ ) feloldással kiegészített szimbólum-objektum alapú membránrendszer generál,  $\alpha \in \{coo, cat, ncoo\}$  típusú szabályokat használva.

A feloldással kiegészített P-rendszernek megnő a számítási ereje a nemkooperatív esetben.

### Tétel

$$NCF = NOP_*(ncoo) \subset NOP_2(ncoo, \delta) \subseteq NOP_*(ncoo, \delta) \subset NCS.$$

(Bizonyítás nélkül.)

## P-rendszer prioritással

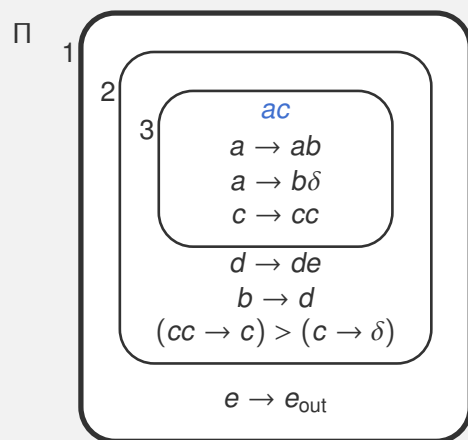
### Definíció

$\Pi = \langle O, \mu, \omega_1, \dots, \omega_m, (R_1, \rho_1), \dots, (R_m, \rho_m), i_o \rangle$  egy **P-rendszer prioritással**, ha  $\langle O, \mu, \omega_1, \dots, \omega_m, R_1, \dots, R_m, i_o \rangle$  P-rendszer és  $\rho_i$  részbenrendezés  $R_i$ -n ( $1 \leq i \leq m$ ).

$(r_1, r_2) \in \rho_i$ , helyett gyakran írunk  $r_1 < r_2$ -t.

**A szabályok alkalmazása:** Ha  $r_1 < r_2$  akkor az  $r_1$  szabály csak olyan esetben alkalmazható, ha  $r_2$  már nem.

## P-rendszer feloldódással és prioritással– példa



Négyzetszámokat  
a környezetbe  
generáló P-rendszer  
 $N(\Pi) = \{n^2 \mid n \geq 1\}$

$$(\varepsilon, \varepsilon, ac) \Rightarrow (\varepsilon, \varepsilon, abc^2) \Rightarrow (\varepsilon, b^2c^4, ) \Rightarrow (\varepsilon, d^2c^2, \delta) \Rightarrow (\varepsilon, d^2e^2c, \delta) \Rightarrow (d^2e^4, \delta, \delta) \Rightarrow (d^2, \delta, \delta), \text{ környezetbe: 4 objektum.}$$

$$(\varepsilon, \varepsilon, ac) \Rightarrow (\varepsilon, \varepsilon, abc^2) \Rightarrow (\varepsilon, \varepsilon, ab^2c^4) \Rightarrow (\varepsilon, b^3c^8, \delta) \Rightarrow (\varepsilon, d^3c^4, \delta) \Rightarrow (\varepsilon, d^3e^3c^2, \delta) \Rightarrow (\varepsilon, d^3e^6c, \delta) \Rightarrow (d^3e^9, \delta, \delta) \Rightarrow (d^3, \delta, \delta), \text{ környezetbe: 9 objektum.}$$

## Prioritásos P-rendszerek számítási ereje

Jelölje  $NOP_m(\alpha, \delta, pri)$  a természetes számok halmazainak családját, amelyeket egy legfeljebb  $m$ -edfokú ( $m \geq 1$ ) feloldással és prioritással kiegészített szimbólum-objektum alapú membránrendszer generál,  $\alpha \in \{coo, cat, ncoo\}$  típusú szabályokat használva.

### Tétel

$$NOP_2(cat, pri) = NRE.$$

(Bizonyítás nélkül.)